ЛИСТ СОГЛАСОВАНИЯ

конкурсной документации по компетенции Промышленная робототехника (основная возрастная категория) на Региональный этап Чемпионата по профессиональному мастерству «Профессионалы» в Рязанской области в 2023 г.

Комплект конкурсной документации по компетенции Промышленная робототехника Регионального этапа Чемпионата по профессиональному мастерству «Профессионалы» Рязанской области 2023г. отвечает потребностям экономики Рязанской области, согласован индустриальным партнером в части требований, предъявляемым к уровню подготовки кадров и вида конкурсного задания.

№	Наименование документа	Да/Нет	Примечание
1	Описание компетенции	Да	•
2	Конкурсное задание	Да	
3	Инфраструктурный лист	Да	
4	План застройки	Да	
5	Матрица конкурсного задания	Да	
6	Критерии оценки	Да	
7	Инструкция по охране труда и технике безопасности	Да	
8	Исходные данные к конкурсному заданию	Да	
9	План проведения чемпионата	Да	

ДОКУМЕНТЫ ПРЕДОСТАВИЛ:

Главный эксперт

Бессарабова А.А.

ДОКУМЕНТЫ СОГЛАСОВАНЫ:

Руководитель службы управления персоналом

ООО НПП «ТЕПЛОВОДОХРАН»

Максимова Екатерина Сергеевна

подпись М.П.

Дата согласования «<u>//</u>» аурене 2023 г.

Лист подтверждения предоставления трудоустройства/стажировки

для призеров Регионального этапа чемпионата по профессиональному мастерству «Профессионалы» в Рязанской области в 2023 г.

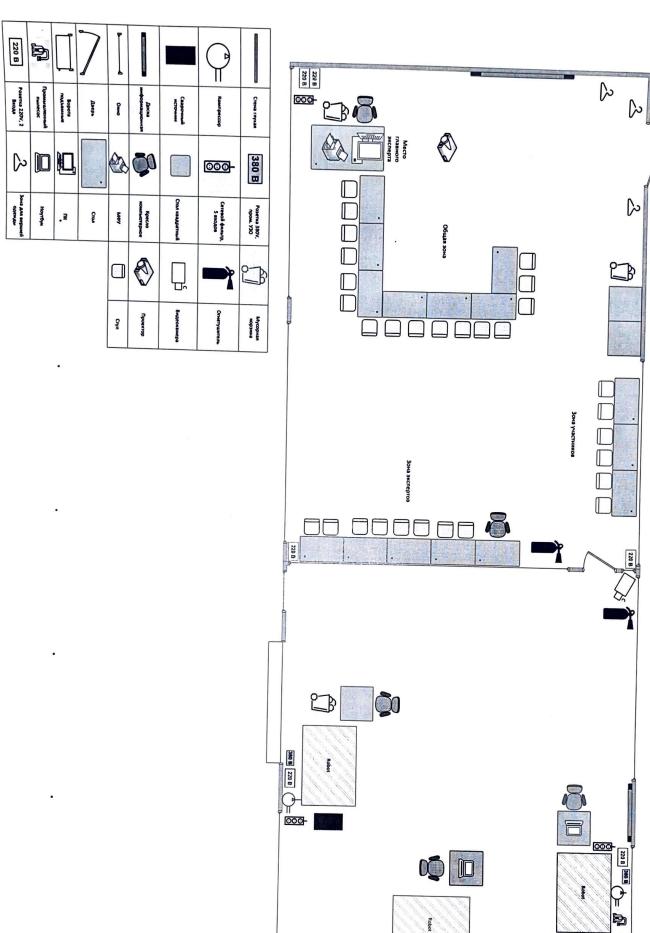
№ п/ п	Компетенция	Наименование вакансии для трудоустройства/стажировки	Наименование компании	ИНН компании
1	Промышленная робототехника	Оператор ЭВМ	ООО НПП «ТЕПЛОВОДОХРАН»	6230028315

Руководитель службы управления персоналом ООО НПП «ТЕПЛОВОДОХРАН»

для МП.покументов подпись

Дата подтверждения «14» апреля 2023г.

1. Clloucunge



Скивд

2208

ПРОЕКТ

Инфраструктурный лист для оснащения конкурсной площадки Чемпионата (Региональный этап чемпионата по профессиональному мастерству «Профессионалы» в Рязанской области)

Промышленная робототехника

Основная информация о конкурсной площадке:

Субъект Российской Федерации: Рязанская область, г. Рязань

Базовая организация расположения конкурсной площадки: ОГБПОУ "Рязанский колледж электроники"

Адрес базовой организации: г. Рязань, ул. Бирюзова, д.2

Г.лавный эксперт: Бессарабова Алнна Анатольевна +79521210342 bessarabovaalina@gmail.com

Количество экспертов (в том числе с главным экспертом): 10 Технический эксперт: Линьков Максим Денисович +79151891726 linkov_02@mail.ru

Количество конкурсантов (команд): 6

Количество рабочих мест: 3

Дяты проведения: 23.04.2023-28.04.2023

Общая зона конкурсной площадки (оборудование, инструмент, мебель, канцелярия)

Площаль зоны: не менее 50 кв.м. (5х4 метра) Требования к обеспечению зоны (коммуникации, площадь, сети, количество рабочих мест и др.):

Освещение: Допустимо верхнее искусственное освещение (не менее 300 люкс)

	Mycop	7 CTOJI K	6 Экран	5 ribockrob	4 Шкаф	3 Бешалка	J (1)	2 Crvn	, Cron	¥		Подведение	Покрытие п	Контур зазе	Электричес	Интернет : 1
9 Информационная доска	Мусорная корзина	Стол квадратный	Экран для проектора	op	Шкаф для одежды	KA				Наименование		подведение отведение і х.В. (при необходимости): не требуется подведение сжатого воздуха (при необходимости): не требуется	Покрытие пола: ковролин, линолиум, ламинад, плитка - 50 м2 на всю зону	Контур заземления для электропитания и сети слаботочных подключений (при необхолимости): на треблеточ	Электричество: 4 розетки подключения к сети по (220 Вольт)	Интернет: Подключение ноутбуков к беспроводному интернету
•	канцелярская мусорная корзина		организатора	Характеристики на усмотрения	организатора	организатора Характеристики на усмотрение	Характеристики на усмотвение	организатора	Характеристики на усмотрение	Краткие (рамочные) технические характеристики			сю зону	очений (при необхолимости) : не т		~ 500 shore)
. Мебель	Мебель	Оборудование	Оборудование	Оборудование	Мебель	Мебель	Мебель	Мебель		Вид			projeton	Thefiveron		
ı.	1	2	-	_	_	2	16	7		Количество						
шт	H	ET.	Щ	Ш	ШТ	Ш	ШТ	ET.		Единица измерения						
	1	2	-	1	1	2	16	7		Итоговое						
•									оборудование)	Рекомендации представителей индустрии						

Зона Конкурсантов (по количеству конкурсантов)

Требовання к обеспеченню зоны (коммуникации, площадь, сети, количество рабочих мест и др.):

Площаль зоны: не менее 12 кв.м.

Освещение: Допустимо верхнее искусственное освещение (не менее 300 люкс)

Интернет : Подключение ноутбуков к беспроводному интернету (с возможностью подключения к проводному интернету)

Электричество: 2 розетки подключения к сети по (220 Вольт)

Контур заземления для электропитания и сети слаботочных подключений (при необходимости) : не требуется

Покрытие пола: ковролин, линолиум, ламинад, плитка - 12 м2 на всю зону

Подведение/ отведение ГХВС (при необходимости) : не требуется

Подведение сжатого воздуха (при необходимости): не требуется

	2 Стул	, <u>-</u>	~
Зона Эк		Стол	Наименование
Зона Экспертов (по количеству экспертов) (включая	на усмотрение организатора	(Шхі хВ) 1400х600х750	Краткие (рамочные) технические характеристики
экспертов) (вклю	Мебель	Мебель	Вил
чая Главного	2	1	Количество
Главного эксперта)	шт (на 1 раб.место)	шт (на 1 раб.место)	Единица измерения
	9	3	Итоговое количество
			Рекомендацин представителей индустрии (указывается конкретное оборудование)

Площадь зоны: не менее 30 кв.м.

Освещение: Допустимо верхнее искусственное освещение (не менее 300 люкс)

Интернет : Подключение ноутбуков к беспроводному интернету (с возможностью подключения к проводному интернету) скоростью не менее 30 Мбит/с

Электричество: 5 розеток подключения к сети по (220 Вольт)

Контур заземления для электропитания и сети слаботочных подключений (при необходимости) : не требуется

Покрытие пола: ковролин, линолиум, ламинад, плитка - 30 м2 на всю зону

Подведение/ отведение ГХВС (при необходимости) : не требуется

Подведение сжатого воздуха (при необходимости): не требуется

	7 Сетевой удлинитель (5 розеток)	6 Лазерный МФУ	5 Компьютер (ПК+мышь+клавиатура+доп монитор)	4 Стол компьютерный	3 Стул	2 Стул компьютерный	Стол	№ Наим	
			атура+доп монитор)					Наименование	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,
канцелярская мусорная корзина					без подлокотников		(ШхГхВ) 1400х600х750 столеншница не тоньше 25 мм белая или светл-осерая ламинированная поверхность столешиниы	Краткие (рамочные) технические характеристики	
Мебель	Мебель	Мебель	Мебель	Мебель	Мебель	Мебель	Мебель	Внд	
_	1	-	_	-	-	_	-	Количество	
Ħ	шт	шт	шт	шт	шт	шт	Ę	Единица измерения	
_		1	1	-	8	2	s	Итоговое количество	
								Рекомендации представителей индустрии (указывается конкретное оборудование)	

	w	1	3	-	¥	Под	ТОП	Kot	Эле	ИН	F	Tp		1	ग-	-	2	5
	Инструментальная тележка	тылаф с замком		Степлаж	Наименование	Подведение сжатого воздуха (при необходимости): не требуется	110крытие пола: ковролин, линолиум, ламинад, плитка - 7 м2 на всю зону Подведение/ отведение ГХВС (при необходимости) - по тробудение	Контур заземления для электропитания и сети слаботочных подключений (при необходимости): не требительно	Электричество: 1 розетка подключения к сети по (220 Вольт)	Освещение: Допустимо верхнее искусственное освещение (не менее 100 люкс)	Площадь зоны: не менее 7 кв.м. (2,5*3 метра)	Требования к обеспечению зоны (коммуникации, плошаль сести коммуникации		Огнетушитель	Allietka	Arrama	Наименование	
			на усмотрение организатора		Краткие (рамочные) технические характеристики		эзону	існий (при необхолимости) : на т	озможностью подключения к про	100 люкс)	, количество расочих мест и др	Склад)				Краткие (рамочные) технические характеристики	
Мебель	MICOCOLA	Messan	Мебель		Вид		ребуется		водному интернету)		÷	Складское помещение	Охрана труда	Охрана труда			Вид	
_	7		2		Количество								2				Количество	
шт	ШТ	E			Единица измерения								ШТ	шт			Единица измерения	
-	2	2			Итоговое								2	_		количество	Итоговое	
			ооорудование)	Оказывастся конкретное	Рекомендации представителей индустрии										оборудование)	(указывается конкретное	Рекомендации представителей индустрии	

КОНКУРСНОЕ ЗАДАНИЕ КОМПЕТЕНЦИИ «ПРОМЫШЛЕННАЯ РОБОТОТЕХНИКА»

Конкурсное задание разработано экспертным сообществом и утверждено Менеджером компетенции, в котором установлены нижеследующие правила и необходимые требования владения профессиональными навыками для участия в соревнованиях по профессиональному мастерству.

Конкурсное задание включает в себя следующие разделы:

1. ОСНОВНЫЕ ТРЕБОВАНИЯ КОМПЕТЕНЦИИ	3
1.1. ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ О ТРЕБОВАНИЯХ КОМПЕТЕНЦИИ	3
1.2. ПЕРЕЧЕНЬ ПРОФЕССИОНАЛЬНЫХ ЗАДАЧ СПЕЦИАЛИСТА ПО КОМПЕТЕН	ЩИИ
«Промышленная робототехника»	3
1.3. ТРЕБОВАНИЯ К СХЕМЕ ОЦЕНКИ	7
1.4. СПЕЦИФИКАЦИЯ ОЦЕНКИ КОМПЕТЕНЦИИ	7
1.5.1. Структура модулей конкурсного задания (инвариант/вариатив)	10
2. СПЕЦИАЛЬНЫЕ ПРАВИЛА КОМПЕТЕНЦИИ	13
2.1. Личный инструмент конкурсанта	13

ИСПОЛЬЗУЕМЫЕ СОКРАЩЕНИЯ

- 1. ФГОС Федеральный государственный образовательный стандарт
- 2. ПС профессиональный стандарт
- 3. ТК требования компетенции
- 4. КЗ конкурсное задание
- 5. ИЛ инфраструктурный лист
- 6. КО критерии оценки
- 7. ОТ и ТБ охрана труда и техника безопасности
- 8. РТК роботизированный технологический комплекс;
- 9. ПР промышленный робот.

1. ОСНОВНЫЕ ТРЕБОВАНИЯ КОМПЕТЕНЦИИ

1.1. ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ О ТРЕБОВАНИЯХ КОМПЕТЕНЦИИ

Требования компетенции «Промышленная робототехника» определяют знания, умения, навыки и трудовые функции, которые лежат в основе наиболее актуальных требований работодателей отрасли.

Целью соревнований по компетенции является демонстрация лучших практик и высокого уровня выполнения работы по соответствующей рабочей специальности или профессии.

Требования компетенции являются руководством для подготовки конкурентоспособных, высококвалифицированных специалистов / рабочих и участия их в конкурсах профессионального мастерства.

В соревнованиях по компетенции проверка знаний, умений, навыков и трудовых функций осуществляется посредством оценки выполнения практической работы.

Требования компетенции разделены на четкие разделы с номерами и заголовками, каждому разделу назначен процент относительной важности, сумма которых составляет 100.

1.2. ПЕРЕЧЕНЬ ПРОФЕССИОНАЛЬНЫХ ЗАДАЧ СПЕЦИАЛИСТА ПО КОМПЕТЕНЦИИ «Промышленная робототехника»

Таблица №1

Перечень профессиональных задач специалиста

No T/II	Раздел	Важность в %
1	Организация рабочего пространства, охрана труда и техника безопасности, нормативная документация	14,15
	 специалист должен знать: принципы и способы безопасного выполнения работ; назначение, использование, уход и техническое обслуживание всего оборудования и материалов, а также их влияние на безопасность; 	
	• принципы безопасности и защиты окружающей среды и их применение в отношении содержания рабочей зоны в хорошем состоянии.	
	специалист должен уметь:	
	• восстанавливать зону проведения работ до	

	надлежащего состояния; • вносить свой вклад в работу команды и организации в целом, как в общем, так и в конкретных случаях;	•
	• предоставлять и принимать комментарии и поддержку.	
2	Сопроводительная документация	8,90
	специалист должен знать:правила чтения чертежей;	
	специалист должен уметь:	
	• собирать оборудование по чертежам и технической документации;	
	• применять требования (либо превышать их) стандартов техники безопасности и норм охраны здоровья в отношении окружающей среды, оборудования и материалов;	
3	Профессиональная коммуникация и управление персоналом	5,10
	специалист должен знать:принципы коммуникации и сотрудничества;	
	• объем и ограничения собственной роли и ролей других людей, а также индивидуальные и коллективные обязанности и ответственность;	
	специалист должен уметь:	
	• планировать свою работу и персонала для максимизации продуктивности и минимизации нарушений графика;	
4	Аналитика	4,45
	специалист должен знать:	
	• анализ реального технического процесса;	
	• функционал специалиста, реализуемого интеграцию промешенного оборудования;	

A SA COLOR DE LA COLOR DE	СПАЦИОНИСТ НО НУКОМ ТО КОТО	
	специалист должен уметь:анализировать рынок промышленных роботов;	
	• анализ программного обеспечения используемого при работе с РТК;	
5	Программирование роботизированного комплекса	28,30
	специалист должен знать:	NAC STANDARD OF SALE
	• связи между программным кодом (структурой программы), управляющим роботом, и действиями исполнительных механизмов.	
	• принципы выполнения программы роботом, выбора и запуска программы, создание программных модулей;	
	специалист должен уметь:	
	• создавать и изменять запрограммированные	
	перемещения, создавать новые команды перемещения, создавать перемещения с оптимизацией времени такта (осевое перемещение), создавать перемещение по	
	траекториям, изменять команды;	•
	• применять логические функции в программе робота, программировать функции ожидания, простые	
	функции переключения, переключения функций траектории;	
6	Инструменты	10,30
	специалист должен знать:	
	• назначение, использование, уход и техническое обслуживание всего оборудования и материалов, а также их влияние на безопасность;	
	специалист должен уметь:	•
	• использовать необходимые инструменты при пуско-наладочных роботах с промышленными роботами и манипуляторами;	
7	Специализированное автоматизированное программное	28,80

	обеспечение	
	специалист должен знать: • процесс разработки программ для промышленного оборудования;	
	специалист должен уметь: •. писать программы управления робототехнической системой, визуализировать процесс работы промышленного робота при помощи программного обеспечения;	
T	• программировать и настраивать робототехническую систему с помощью программных пакетов для	
	конфигурирования роботизированных систем, открывать проекты, сравнивать проекты, соединять системы, передавать проекты в систему управления роботом;	•

1.3. ТРЕБОВАНИЯ К СХЕМЕ ОЦЕНКИ

Сумма баллов, присуждаемых по каждому аспекту, должна попадать в диапазон баллов, определенных для каждого раздела компетенции, обозначенных в требованиях и указанных в таблице №2.

Таблица №2 Матрица пересчета требований компетенции в критерии оценки

		Кри	терий/Мод	уль			Итого баллов за раздел ТРЕБОВАНИЙ КОМПЕТЕНЦИИ
		A	Б	В	Γ	Д	Maria Maria
	1	4,70	1,20	3,25	2,70	2,30	14,15
Danwary	2	2,70	2,70	0,00	0,00	3,50	8,90
Разделы ТРЕБОВАНИЙ	3	0,90	0,50	0,80	0,00	2,90	5,10
КОМПЕТЕНЦИИ	4	3,95	0,00	0,00	0,00	0,50	4,45
компетенции	5	8,15	10,10	5,05	0,00	5,00	28,30
	6	0,60	0,00	3,70	0,00	6,00	10,30
	7	0,00	9,20	5,20	14,00	0,00	28,40
Итого баллов за модуль		21,00	23,70	18,00	16,70	20,20	100

1.4. СПЕЦИФИКАЦИЯ ОЦЕНКИ КОМПЕТЕНЦИИ

Оценка Конкурсного задания будет основываться на критериях, указанных в таблице №3:

Оценка конкурсного задания

	Критерий	Метолика проверки нарумов в мето
A	Модуль А. Онлайн	Методика проверки навыков в критерии Экспертная группа оченки проведствующих
	программирование	Экспертная группа оценки проверяет корректность
226		выполнения задания по аспектам, сразу после окончания
JE	Модуль Б. Оффлайн	времени выделенного на модуль конкурсного задания.
	программирование	Экспертная группа оценки проверяет корректность
		выполнения задания по аспектам, сразу после окончания
В	Модуль В. Работа с САМ	времени выделенного на модуль конкурсного задания.
	системой	Экспертная группа оценки проверяет корректность
		выполнения задания по аспектам, сразу после окончания
Γ :	Модуль Г. Работа с ПЛК и	Времени выделенного на модуль конкурсного задания.
	HMI	Экспертная группа оценки проверяет корректность выполнения задания по аспектам, сразу после окончания
		времени выделенного на модуль конкурсного задания:
Д	Модуль Д.	Экспертная группа оценки проверяет корректность
	Полуавтоматическая сварка	выполнения задания по аспектам, сразу после окончания
		времени выделенного на модуль конкурсного задания.
		топкурспого задания.

1.5. КОНКУРСНОЕ ЗАДАНИЕ

Общая продолжительность Конкурсного задания 9 час.

Количество конкурсных дней: 3 дня

Таблица №4

Матрица конкурсного задания

Обобщенная трудовая функция	Трудовая функция	Нормативный документ/ЗУ Н	Модуль	Константа / вариатив	ил	ко
1	2	3	4	5	6	7
Подготовка, сборка, программирова ние промышленног о комплеса с промышленны м роботом и дополнительны м оборудованием Подготовка,	Оффлайн програмирован ие промышленног о комлекса	Профстандарт 28.003 от 31.03.2022 № 190н.	Модуль Б - Оффлайн программирование	Константа	 Зона для работ предусмотренных в вариативном модуле № 2 Оффлайн программирование рабочее место) 	Модуль Б - Оффлайн программи- рование
подготовка, сборка, программирова ние промышленног о комплеса с промышленны м роботом и дополнительны	Выполнение промышленной задачи связанной с программирова ние РТК связанного с фрезеровкой изделий	Профстандарт 28.003 от 31.03.2022 № 190н.	Модуль В – Работа с САМ системой	Константа	1. Зона для работ предусмотренных в вариативном модуле № 3 Работа с САМ системой (1 рабочее место)	Модуль В— Работа с САМ системой

м оборудованием Подготовка, сборка,	Выполннение промышленной				1. Зона для работ	
программирова ние промышленног о комплеса с промышленны м роботом и дополнительны м	задачи связанной с настройко и программированием РТК для реализации сварочных работ	Профстандарт 28.003 от 31.03.2022 № 190н.	Модуль Д – Полуавтоматическ ая сварка	Вариатив	предусмотренных в вариативном модуле №5 Полуавтоматическая сварка (1 рабочее место)	Модуль Д – Полуавто- матическая сварка

•

1.5.1. Структура модулей конкурсного задания (инвариант/вариатив)

Модуль Б. Оффлайн программирование

Время на выполнение модуля 3 час.

Задания:

Пункт 1. Работа в CAD системе

Спроектируйте к CAD системе модель сварочной оснастки в виде сборочной стойки. Размеры необходимо снять с натурного образца.

Пункт 2. Разработка макета ячейки в CAM Kuka SimPro

- 1) Спроектируйте цифровой двойник ячейки в системе оффлайн проектирования и программирования.
 - 2) Осуществите имитацию открытия/закрытия сварочных клещей.
 - 3) Привяжите І/О сварочных клещей к системе управления роботом.

Пункт 3 - Офлайн программирование

Напишите в системе оффлайн программирования управляющие программы:

- 1) Контактной сварки детали, время сварки 2 сек.
- 2) Заточки электродов на станции заточки (программа должна выполниться перед началом сварки и после каждых восьми обработанных точек, время заточки 2 сек.).
 - 3) Скорости свободных перемещений не более 50%.
 - 4) Скорости подхода к заготовке не более 0,2 м/с.
- 5) Система охлаждения включается в начале программы, выключается во время заточки инструмента, и выключается в конце программы.

Пункт 4 - Загрузка проекта

Загрузите управляющие программы на реальный РТК, с помощью Flash накопителя.

Пункт 5 - Тестирование и корректировка программы

Запустите управляющую программу в режиме T1, и проверьте ее на наличие ошибок и столкновений. Погрешность физических и виртуальных точек по каждой из осей не должна быть более ± 5мм.

Модуль В. Работа с САМ системой

Время на выполнение модуля 3 час.

Задания:

Пункт 1. Работа с САМ системой

Напишите управляющую программу по фрезеровке в САМ системе.

Требования к программе:

- черновая обработка с обязательным припуском 1 мм;
- 2) чистовая обработка.

Пункт 2. Загрузка УП

Загрузите управляющую программу на робота.

Пункт 3. Запуск и тестирование УП

Участник должен проверить УП и запустить программу без заготовки на 2 минуты.

Пункт 4 - Уборка рабочего места

После окончания фрезеровки необходимо убрать рабочее место (не входит в основное время).

Модуль Д. Полуавтоматическая сварка

Время на выполнение модуля 3 час.

Пункт 1. Механическая сборка РТК.

Участнику экзамена необходимо смонтировать РТК в полном составе.

Задача 1. Установить на робота:

- 1) переходной фланец;
- 2) защиту от столкновения;
- 3) сварочную горелку;
- 4) шланг пакет от проволока-протяжного механизма до горелки;
- шланг пакет от проволока-протяжного механизма до катушки проволоки; 5)
- фазу и массу от сварочного источника. 6)

Пункт 2 - Работа с электрикой и пневматикой.

Задача 1. Пневмо/электро подключения.

Выполнить подключение станции очистки горелки к контроллеру промышленного робота, предварительно обжав провода в наконечники.

Пункт 3 - Конфигурирование системы.

Задача 1. Конфигурирование входов/выходов.

В программном обеспечении для конфигурирования дискретных входов/выходов, необходимо сконфигурировать сигналы.

Пункт 4 - Ввод в эксплуатацию РТК.

Задача 1. Пуско-наладочные работы.

Включив промышленного робота, необходимо:

- 1) выполнить калибровку ТСР по 4 точкам;
- выполнить калибровку АВС инструмента; 2)
- 3) выполнить калибровку ЛСК;
- выполнить калибровку дополнительных нагрузок на оси; 4)
- подписать сигналы управления станцией очистки инструмента в соответствии с 5) таблицами 1 и 2.

Пункт 5 – Написание управляющей программы.

Задача 1. Написание управляющих программ.

На промышленном роботе напишите управляющие программы тестовой сварки детали и станции очистки инструмента.

Программа должна соответствовать следующим параметрам:

- скорость перемещения свободных перемещений должна быть не более 50%; 1) 2)
- скорость перемещения линейных перемещений должна быть не более 0.4 м/с; 3)
- скорость перемещения во время сварки швов должать быть взята из приложения 2.
- все траектории должны принадлежать откалиброванному инструменту; 4) 5)
- все траектории должны принадлежать откалиброванной локальной системе координат; 6)
- все сварочные параметры должны соответствовать приложению 2.

2. СПЕЦИАЛЬНЫЕ ПРАВИЛА КОМПЕТЕНЦИИ

Использование технологии — USB, карты памяти

- Конкурсантам разрешается использовать только карты памяти, предоставляемые Организатором Чемпионата.
- Нельзя выносить за пределы рабочей площадки карты памяти или любые другие портативные устройства памяти.
- Карты памяти или другие портативные устройства памяти должны передаваться главному эксперту в конце каждого дня на безопасное хранение.

Использование технологии — персональные компьютеры, планшеты и мобильные телефоны

- Экспертам и переводчикам разрешается использовать персональные портативные компьютеры, планшеты и мобильные телефоны.
- Конкурсантам не разрешается приносить на рабочую площадку персональные портативные компьютеры, планшеты и мобильные телефоны.

Средства индивидуальной защиты

• Средства индивидуальной защиты, такие как защитная одежда, обувь с металлических подносок и перчатки – участники привозят самостоятельно.

2.1. Личный инструмент конкурсанта

Список материалов, оборудования и инструментов, которые конкурсант может или должен привезти с собой на соревнование. Указывается в свободной форме.

Определенный - нужно привезти оборудование по списку;

- 1. Ботинки с металлическим носком;
- 2. Защитную спец-куртку;
- 3. Защитные спец-штаны;
- 4. Защитные пертачки.
- 5. Набор шестигранных ключей;
- 6. Набор гаечных ключей;
- 7. Штангенциркуль;
- 8. Рулетка;
- 9. Линейка металлическая не более 300 мм.

2.2. Материалы, оборудование и инструменты, запрещенные на площадке

Список материалов, оборудования и инструментов, которые запрещены на соревнованиях по различным причинам. Указывается в свободной форме.

- 1. Мобильные телефоны
- 2. Устройства видео памяти
- 3. Флеш-накопители.

Регнональный этап чемпноната по профессиональному мастерству «Профессионалы» в Рязанской области

Наименование компетенции Наименование квалификации Шифр КОД Мероприятие номер компетенции

неактуально неактуально Промышленная робототехника

	2																				-	Þ	Код
	Промышленные контроллеры																				Организация и управление работой	Модуль А. Онлайн программирование	Подкритерий
Z		z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z		z	z	z	z	z	z		ирован	Тип аспекта
Создана и сохранена стартовая и конечная точка		Выполнение требований ТБ и ТО	выполнена калиоровка лок накопителя станка.	выполнена калиоровка ліск накопителя годных.	бракованных деталей.	выполнена калиоровку ЛСК накопителя заготовок.	Откалиброванно направление удара (По оси	Подписан сигнал состояния датчика патрона	Подписан сигнал состояния датчика цвета	Подписан сигнал лампы красного цвета	Подписан сигнал лампы зеленого цвета	открытия(закрытия) патрона	захавата	Подписан выходной сигнал закрытия	Подписан выходной сигнал открытия захавата	При калибровке указана верная масса инструмента с заготовкой 1,65	При калибровке указана верная масса инструмента 1,6	привышает 0,4 мм	столкновения	При выполнении задания были использованы средства индивидуальной защиты (перчатки) и работе в ячейки		INE THE RESERVE TH	Аспект
																							Судейский балл
																							Методика проверки аспекта
																							Требование или Профессиона номинальный размер льная задача
5		-	-	_	_	_	თ	2	2	2	2	-	_		-	ъ.	_	ω	5	-			Профессиона льная задача
0,50		0,50	0,60	0,60	0,60	0,60	0,60	0,50	0,50	0,50	0,50	0,50	0,30	Company of the Compan	0,30	0,40	0,40	0,30	0,20	0,30		21,00	Макс.

			 Организация и управление работой 	Б Модуль Б. Оффлайн программирование																							
z	z	z		вводимме	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	2
При выполнении задания не было наступаний на шнур	Использование средств индивидуальной защиты	Во время выполнения задания не было столкновений		ние	Программа переноса изделии с помощью камера переносит 1	Сконфигурированна камера	успешно изменнено	Снят образ промышленного робота (100%)	(100%) Робот правильно отсортировал все Детали	демонстрации программы	Программа выполняет корретный перенос 20 деталий	15 деталий	10 деталий	деталий	программа выполняет корретный перенос с деталий	Зеленая лампа загорается согласно КЗ (2 с)	Красная лампа загорается согласно КЗ (3 с)	В блоке Инициализации программы указаны номера инструмента и ЛСК, так же нагрузка	100% В программе используется РL и PR	программа имеет условие типа IF (При сортировки)	Программа имеет цикл типа FOR	Программа имеет не более 10 физических точек	50% Скорость подхода к заготовке не более 0.2 м/с	50% Скорость свободных перемещений не более 1 м/с	наличие провеки открытости Патрона (IF проверка по факту, запуск программы через датчик)	Наличие провеки открытости Захвата (IF проверка по факту, запуск программы)	проверка по факту, запуск программы)
-	-	-			4	4	ω	5	5	5	5	5	5	5	υn .	4	4	5	5	4	5	4	2	2	σ.	5	·
0,20	0,20	0,30		23,70	1,00	1,00	0,60	0,60	0,50	0,50	0,50	0,50	0,80	0,50	0,60	0,25	0,25	0,45	0,50	0,45	0,40	1,00	0,35	0,35	0,40	0,40	0,70

	_	_	_	_	_	_	_	_	_	_																							
																																	2
																																CONTRACTOR CALCINGMAN	Pators of CADICAM Succession
z			zz	z			z			z	z	z	z :	2	z	z		z	z	z	z		z	z		z	z	z	:	z	z		z
подпрограмм	В программе используется выключается СО	50% В кошто программы включается СО	сварки в САМ	принадлежат к системе координат детали 50% В позиции сварки включается выхол	50% Все движения в программе сварки	Выполнена сварка 32 точек	Выполнена сварка 28 точек	Выполнена сварка 24 точек	Выполнена сварка 20 точек	Выполнена сварка 16 точек	Выполнена сварка 12 точек	Выполнена сварка 8 точек	Выполнена сварка 4 точек	50% Скорость свободных перемещений не	50% Скорость подхода к исполнительному органу не более 0,2 м/с	принадлежат к системе координат станции заточки (Все движения, кроме РТР НОМЕ)	Все движения в зоне станции заточки	Наименования систем координат и	станции заточки (Робот подходит, активирует выход и отходит без коллизий)	Станции заточки в САМ	Детали в САМ Выполнена калибровка системы координат	Выполнена калибровка системы координат	(Калибровка в САМ системе соответствует откалиброванному на роботе, ТСР находится на неполничном этекторов.	роботом Выполнена капибловка имстемества	Произведена привязка Выходных сигналов	Губка сварочных клещей подвижные.	рабочем месте: робот, инструмент, заготовка, стойка, очистка)	Собрана компоновка вческих (Изаким)	Смоделированная деталь импортирована в	(Габариты пяток, профиля трубы, наличие	Смоделирована стойка сварочной детали		Не перекручивается шланг-пакет
. 7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	2	2	»	C h	5		ر د	5	5		رن د	C 5	ω		2	2	N	D 1	3	_	
0,40	0,20	0,20	0,30	0,70	1,00	1,00	1,00	1,00	0,90	0,70	0,50	0,30	0,40	0,30	3	0,50	0,50		0,60	0,20	0,20		0,20	0,50	0,50		0,60	0,50	0,40	0 0	0	0,50	

		Участник выгрузил управляющие программы				1
	z	накопитель (16 точек).			7	1.00
3 Программирование робота						\dagger
	z	На робота с САМ системы перенесены ЛСК детали, и станции очистки			ת	†
	z	100 % Функционирует программа заточки				,
	z	Выполнена сварка 4 точек			n 01	0,50
	z	Выполнена сварка в точек			n on	0,20
	z	Выполнена сварка 12 точек			in on	0,40
	z	Выполнена сварка 16 точек			ח ט	0,60
	z	Выполнена сварка 20 точек			טו	0,80
	z	Выполнена сварка 24 точек			n (
	z	Выполнена сварка 28 точек			Un U	1,00
	z	Выполнена сварка 32 точек			ח	
	z	100% Нет столкновении			ט ע	1,00
В Модуль В. Работа с САМ системой	емой					18.0
1 Организация и управление работой						10,00
	z	Во время выполнения задания не было			-	0.70
		Использование средств индивидуальной				T
	2	защиты			-	0,50
	z	При выполнении задания не было			_	0.30
		При в фрезеровании использовались				
	z	(маска, перчатки, кепка)			U	0,30
	z	Закреплен кабель			6	0,30
	z	При фрезеровании не перекручивается кабель			6	0,70
	z	Заготовка в тисках закреплена неподвижно			6	0,60
2 Работа с САД/САМ системами						
	z	В САМ-системе указаны диаметр инструмента черн			O	0,35
	z	В САМ-системе указаны вылет инструмента			-	0,35
	:	В САМ-системе указаны рабочая длина			1	0.35
	z	инструмента черн			8 1	
	z	подача черн			_	0,35
	z	В САМ-системе указаны верные подача			_	0,35
	:	В САМ-системе указаны верные ускоренная				35.0
	z	подача черн				1
	2	В САМ-системе указаны верные глубина			o	0,35
	,	В САМ-системе указаны диаметр			6	
	z	инструмента чист				0,00
	z	В САМ-системе указаны вылет инструмента			6	0,35
		В САМ-системе указаны рабочая длина		•	6	,

При выполнении задания не было наступаний на шнур	Z	
Использование средств индивидуальной защиты	Z	
Во время выполнения задания не было столкновений	z	
		Организация и управление работой
	IMH	Модуль Г. Работа с ПЛК и НМІ
программа фрезерования проверена в режиме Т1 выполняя безопасные условия заготовки	2	
Участник фрезеровал в режиме АUT	z	
движения росста не приводит в коллизиям (перегибам, зажимам, закручивания) дополнительного навесного оборудования, во время фрезеровки	z	
Выполнена калибровка базы заготовки	z	
Готовая (смоделированная и работающая) программы чистовой обработки выгружена с САМ системы на робота		
Готовая (смоделированная и работающая) программы черновой обработки выгружена с САМ системы на робота	z	
Отсутствие ошибок траекторий бок чист (Столкновения, сингулярность, достижение концевиков, переделы рабочей зоны осей) в САМ - системе при черновой обработке	z	
Отсутствие ошибок траекторий бок черн (Столкновения, сингулярность, достижение концевиков, переделы рабочей зоны осей) в САМ - системе при чистовой обработке	z	
Отсутствие ошибок траекторий верх чист (Столкновения, сингулярность, достижение концевиков, переделы рабочей зоны осей) в САМ - системе при чистовой обработке	z	
Отсутствие ошибок траекторий верх черн (Столкновения, сингулярность, достижение концевиков, переделы рабочей зоны осей) в САМ - системе при чистовой обработке	z	
Отсутствие ошибок траекторий (Столкновения, сингулярность, достижение концевиков, переделы рабочей зоны осей) в САМ - системе при чистовой обработке	z	
В САМ-системе указаны верные глубина врезания чист	z	
В САМ-системе указаны верные ускоренная	z	
В САМ-системе указаны верные подача врезания чист	z	
В САМ-системе указаны верные рабочая	z	

•																					
	z	z		z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z	z
	паліясана и функционируєт основная программа на роботе (полностью отсортированы 12 деталей)	Кнопки Screen 4 настроены и работают	Кнопки сброса настроены и работают 1-3	HMI Screen 4 соответствует рисунку (Имеет все элементы согласно заданию, по кнопкам осуществляется переход)	HMI Screen 3 соответствует рисунку (Имеет все элементы согласно заданию, по кнопкам осуществляется переход)	HMI Screen 2 соответствует рисунку (Имеет все элементы согласно заданию, по кнопкам осуществляется переход)	HMI Screen 1 соответствует рисунку (Имеет все элементы согласно заданию, по кнопкам осуществляется переход)	HMI Screen 1: - кнопка Старт посылает бит на управление промышленному роботу (На роботе загорается)	HMI Screen 1-2-3-4 Созданы все кнопки по заданию	Написан и работает счетчик детали 3 (Считаются ли детали при пересечении датчика проверяем с панели)	Написан и работает счетчик детали 2 (Считаются детали при пересечении датчика, проверяем с панели)	Написан и работает счетчик детали 1 (Считаются детали при пересечении датчика, проверяем с панели)	Теги для DO подписаны согласно функционалу (модули I/O PLC)	Теги для DI подписаны согласно функционалу (модули I/O PLC)	На ПЛК написана программа управления Зым конвейером	На ПЛК написана программа управления 2ым конвейером	На ПЛК написана программа управления 1ым конвейером	Конвейер выключатся по сигналу наличия детали на конвейере	На ПЛК написана программа управления основным конвейером (Запускается ли основной конвейер)	На ПЛК написана программа управления накопителем (Запускается и работает программа толкателя, если вытолкнул заготовку)	Сконфигурирован НМІ (Налажена связь от НМІ и PLC)
	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
	0,50	0,50	0,50	0,35	0,35	0,35	0,35	0,35	0,35	1,70	1,00	1,00	0,30	0,30	0,50	0,50	0,50	1,00	0,60	0,60	0,40

						u			T	T		Τ		T		Т	2		T	T		T			T	T	T	
_									+	+	-	+		+		-		_	-	_	-	0			_	-	-	-
						Наладка, конфигурирование и ввод в эксплуатацию											Сборка и монтаж					Организация и управление работой	Модуль Д. Полуавтоматическая сварка					
z	z	z	z	z	z		z	z	2	S	z	z	z	z	:	z		z	z	z	z		ая свар	z	z	z	z	z
Проведена калибровка удара инструмента .	Погрешность калибровки инструмента находится в пределах 0,5 мм	Указаны дополнительные нагрузки на оси А1-А3	votaHoeneH tex. naket LoadDataDetermination	проименованы сигналы управления	сконфигурированы сигналы управления системой		устройство	станции очистки	Подключено пневматическое полключеники	Заготовка закреплена	устройства	Смонтирована защита от столкновений	робота	Смонтирована горелка на промышленного	Смонтирован шланг – пакет от	Смонтирован шланг барабана до проволокопротяжного устройства		Рабочее пространство оставленно в безопасном и аккуратном состоянии	наступаний на шнур	использование средств индивидуальной защиты	Во время выполнения задания не было столкновений		жа	Робот правильно отсортировал все детали типа 3	Робот правильно отсортировал все детали типа 2	Робот правильно отсортировал все детали типа 1	Задан бесконечный цикл работы основной программы (loop)	входные и выходные сигналы на промышленном роботе необходимые для выполнения задания.
	5	5	3	3	o.		6	o	6	6	6	6	o		6	o.		-	_	1	1			7	7	7	7	7
0.30	0.5	0,20	0,90	0,30	0,50		0,30	0,50	0,50	0,50	0,50	0.90	0,30	0,00	0.30	0,70		0,70	0,10	0,50	0,5	10,10	20 20	0,50	0,50	0,50	0,60	0.30

																										T	T			T
																									программирование робота					
	z	2		z	z	z	z		z	z	z		z	:	z	z	z	201000	z		z	2		z		z	z	s		z
	дополнительного навесного оборудования	Задевает оснастку и сварочное изделие Движения робота не приводит к коппизици	Робот не совершает столкновения и не	В программе указаны верные параметры гашения дуги	при окончании сварки используется команда для окончания сварки	зажигания дуги	для начала сварки	В программе сварки используется команда	В программе сварки детали есть сочетание движений с CONT	скоростью 2м/сек и 100%	координат детали	принадлежат к пользовательской системе	без столкновений	Программа очистки полностью выполняется	В программе очистки есть сочетание	скоростью 2м/сек и 100%	Откалиброванный инструмент	В программе очистки используются	инструмента принадлежат к пользовательской системе координат станции очистки	Все движения в программе отчистки	смазка горелки	Горелка зажата, произведена очистка и	Перед обрезанием проволока	Выполнена обрезка проволоки		Обеспечен вылет проволоки 20мм	системы координат станции очистки	Выполнена капибровка пол	Выполнена калибровка пользовательской	Указана масса и центр тяжести инструмента
Итого																														
The state of the s	3	4		3	2	2	2	2	,	s	ω		-	5		5	G		ъ		6	o	c	,	6		Un .	5		s
The second second	0,70	0,50	0,50	0,00	5	0.50	0,50	0,50	0,50	250	0,50		0.50	0,50	0,00	0 60	0,50		0,70		0.50	0,50	0,50	3	0,50	91.0	0.70	0,50	0.50	2 20

Итого

	Профстандарт: 28.003 кол А/02 5	n
Грудовые действия	Умения	
Соор исходных данных для проведения	Устанавливать исходные данные для	Технические требования пред пред пред пред пред пред пред пред
пабот изгольно-конструкторских	проведения проектных и опытно-	Машиностроительным изпелиям
автоматизания средств	конструкторских работ, изготовления	
технозовительной и механизации	средств автоматизации и механизации	
технологических операций	технологических и вспомогательных	
	переходов	
Поиск и выбор моделей средств	Использовать систему управления	Основные технологические свойства
технологии и механизации	нормативно-справочной информацией	конструкционных материалов
технологических операции	(далее - MDM-система) организации для	машиностроительных изделий
	выбора средств автоматизации и	
	механизации основных и вспомогательных	
	переходов	
Проверка эскизных и технических	Использовать информационно-	Характеристики основных видов исходных
, (i)	техническую, справочную и рекламную	заготовок и методов их получения
технологических операций	литературу для выбора средств	
	автоматизации и механизации основных и	
	вспомогательных переходов	
Контроль работ по монтажу,	Назначать требования к средствам	Типы и конструктивные особенности средств
	эльных	и вспомогательных переходов
механизации технологических операций п	переходов	

Браузеры для работы с информационно- телекоммуникационной сетью "Интернет": наименования, возможности и порядок работы в них	Контролировать правильность выполнения работ по монтажу, испытаниям, наладке средств автоматизации и механизации нехиологических и вспомогательных переходов	
MDM-система организации: возможности и порядок поиска информации о средствах автоматизации и механизации	Проверять с использованием систем автоматизированного проектирования (далее - CAD-системы) конструкторскую документацию на средства автоматизации и механизации технологических и вспомогательных переходов	
Ведущие отсчественные и зарубежные производители средств автоматизации и механизации технологических и вспомогательных переходов	Использовать прикладные компьютерные программы для технико-экономических расчетов эффективности внедрения средств автоматизации и механизации технологических и вспомогательных переходов	
Технологические возможности средств автоматизации и механизации технологических и вспомогательных переходов	Использовать текстовые редакторы (процессоры) и компьютерные программы для работы с графической информацией для оформления технических заданий на создание средств автоматизации и механизации технологических и вспомогательных переходов	

наименования, возможности и порядок работы в них Прикладные компьютерные программы для работы с графической информацией: наименования, возможности и порядок работы в них Методики расчета экономической эффективности внедрения средств автоматизации и механизации технологических и вспомогательных переходов	
наименования, возможности и порядок работы в них Прикладные компьютерные программы для работы с графической информацией: наименования, возможности и порядок работы в них	
наименования, возможности и порядок работы в них	
Текстовые редакторы (процессоры):	
Принципы выбора средств автоматизации и механизации технологических и вспомогательных переходов	
Технологические возможности и характеристики основных технологических методов механосборочного производства	
Правила поиска информации в информационно-телекоммуникационной сети "Интернет"	
Системы поиска информации в информационно- телекоммуникационной сети "Интернет": наименования, возможности и порядок работы в них	
плуатацию средств ции и механизации еских и вспомогательных	сдаче в эксплуатацию средств автоматизации и механизации технологических и вспомогательных переходов
Контролировать с использованием ЕСМ- Правила безопасности при работе в системы организации правильность оформления документации при выполнении "Интернет" работ по монтажу, испытаниям, напальсе и	Контролировать с использованием системы организации правильность оформления документации при вып

ю ических процессов	годин процессов	
	лепей спелств автоматизании и механизании техно-	ПК 2.3 Впалеет навыками поиска и выбола мо
процессов	ПК 2.2 Умеет определять использовать средства автоматизации и механизации технологических процессов	ПК 2.2 Умеет определять использовать средст
югрузочноразгрузочных операций	ПК 2.1 знает средства автоматизации и механизации технологических, подъемнотранспортных, погрузочноразгрузочных операций	11К 2.1 знает средства автоматизации и механ
IIK 1.5 Владеет навыками соора исходных данных для проведения проектных и опытно-конструкторских работ, изготовления средств автоматизации	ных для проведения проектных и опытно-конструк	ПК 1.3 Владеет навыками соора исходных дан
гательных переходов	тих т. 2. У мест выопрать модели средств автоматизации и механизации технологических и вспомогательных переходов	пк 1.2 3 мест выопрать модели средств автом
ких и вспомогательных переходов	ПК 1.1 знает технологические возможности средств автоматизации и механизации технологических	ПК 1.1 Знает технологические возможности с
гельности	Профессиональные компетенции по видам деятельности	Про
Процедуры согласования и утверждения		1
ЕСМ-система организации: возможности и		
Гехнологические процессы механосборочного		
Средства технологического оснащения,		
САД-системы: возможности и порядок работы в		
Правила разработки проектной, технической,		
Методические и нормативно-технические		
треоования охраны труда, пожарной,		
Требороши отправила и условия		
Метолы испытаний правила и устания		
Виды контроля и испытаний средств		
Правила выполнения монтажа средств		
Нормативно-технические и руководящие		
и вспомогательных переходов		
автоматизации и механизации технологических		
Отечественный и зарубежный опыт		
возможности и порядок работы в них		
инженерных расчетов: наименования,		
Прикладные программы для вычислений и		

•